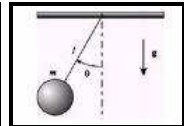


Pendule simple



Objectifs: déterminer expérimentalement l'expression de la période d'un pendule simple.

I. LE PENDULE SIMPLE

1) Définitions

• Un pendule est constitué:

- d'un solide de masse m de petite dimension.
- d'un fil inextensible de longueur L et de masse négligeable devant m .

Le pendule est **simple** si $L \geq 10.D$ (D est le diamètre du solide).

• Écarté de sa position initiale d'un angle θ et lâché sans vitesse initiale, le pendule simple effectue des oscillations périodiques libres autour de sa position d'équilibre définie par $\theta = 0^\circ$.

• La période T_0 du pendule est la durée qui sépare deux passages consécutifs du pendule, dans le même sens, par la position d'équilibre.

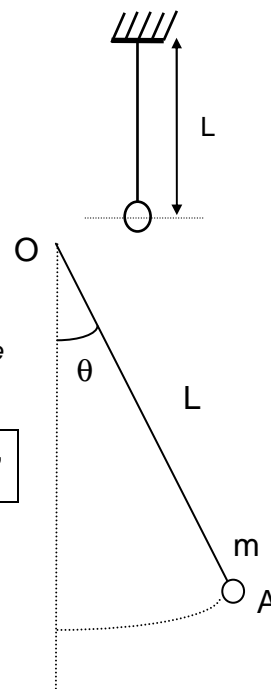
2) Réglage du dispositif

• Vous disposez du matériel suivant :

- un rapporteur fixé sur un support
- un fil de longueur réglable relié une masse m .
- une règle graduée métallique
- un chronomètre

• Régler le fil pour qu'il passe par l'angle $\theta = 0^\circ$ du rapporteur lorsque le pendule simple est à l'équilibre.

• Régler la longueur L du fil à $L = 50,0 \text{ cm}$ entre le centre de la masse et le point d'attache du fil.



a) Montrer que le pendule placé sur votre table est assimilable à un pendule simple.

b) En quelle unité s'exprime la période T_0 du pendule ?

c) Comment peut-on obtenir une mesure **précise** de la période T_0 du pendule ? Faire cette mesure.

II. RECHERCHE EXPERIMENTALE DE L'EXPRESSION DE LA PERIODE T

• Pour $\theta = 20^\circ$, mesurer la durée de 5 périodes $\Delta t = 5.T_0$ pour les différentes valeurs de L du tableau. Faire deux mesures concordantes et garder 3 chiffres significatifs pour T_0 et T_0^2 . Compléter le tableau ci-contre.

L (m)	0,20	0,40	0,50	0,60	0,80
Δt (s)					
T_0 (s)					
T_0^2 (s ²)					

1) Comment varie T_0 avec L ?

2) Sur le logiciel Synchronie tracer le graphe: $T_0^2 = f(L)$:

- Mode « **Tableur** » : créer les variables T_0^2 en s² et L en m

et entrer les valeurs du tableau.

- Mode « **n°1** » : **Paramètre** → **Courbe**: choisir T_0^2 . Cocher 1.

→ **Fenêtre**: choisir L en abscisse: min à 0 et max à 1 ; en ordonnée: min à 0 et max à 3,5.

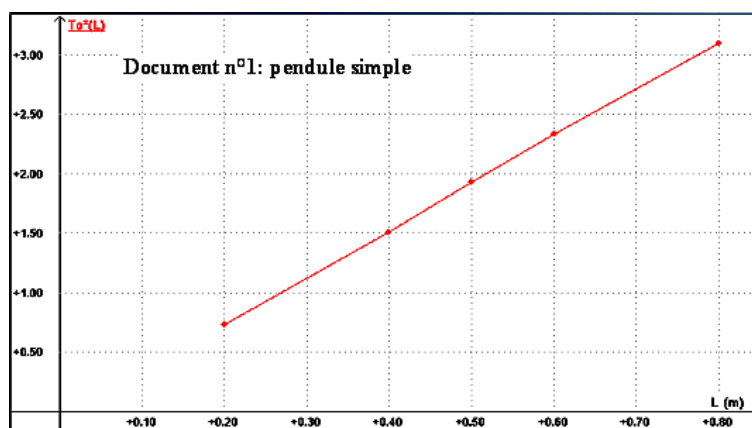
Vérifier que l'allure du graphe est identique à celle du **document n°1** donné ci-dessous.

3) Quelle est l'allure du graphe ? Conclusion ?

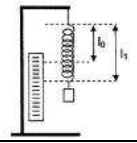
4) Avec l'icône **Modélisation** faire calculer le coefficient directeur du graphe, noté a .

5) Comparer la valeur du coefficient directeur a avec celle de $(4\pi^2/g)$ (donnée: $g = 9,81 \text{ m.s}^{-2}$). Écart relatif. Quelle relation a-t-on alors entre a et $(4\pi^2/g)$?

6) En déduire l'expression de T_0 en fonction de L et g . Vérifier l'homogénéité de l'expression obtenue.



Pendule élastique



Objectifs: déterminer la constante de raideur k d'un ressort en utilisant deux méthodes.

I - METHODE STATIQUE

Matériel : masses marquées – ressort (k, L_0) – règle.

Données

- Un solide de masse m est attaché à l'extrémité d'un ressort vertical, de constante de raideur k et de longueur à vide L_0 . Le ressort s'allonge d'une longueur $\Delta L = L_e - L_0$, où L_e est la longueur du ressort à l'équilibre. À l'équilibre, le poids et la force de rappel du ressort se compensent.
- Pour ne pas dépasser la limite d'élasticité du ressort, on ne prendra pas de masse **au-delà** de **300 g**.
- Intensité de la pesanteur : $g = 9,81 \text{ m.s}^{-2}$.

1) Suspendre au ressort une masse marquée qui permettra en une seule mesure de déterminer la valeur de k avec la **meilleure précision** possible. Justifier votre choix de masse.

2) Mesurer précisément l'allongement ΔL du ressort (attention aux unités), et en déduire une valeur de la constante de raideur k . Préciser l'unité de k .

II - METHODE DYNAMIQUE

1) Montage

- Réaliser le montage suivant et le faire vérifier.
- La masse marquée $m_2 = 100 \text{ g}$ doit pouvoir osciller librement sans frottements, dans l'éprouvette graduée remplie d'eau. Initialement la pointe de l'aiguille doit être centrée entre les deux électrodes en cuivre.
- La masse de l'aiguille est : $m_1 = 8 \text{ g}$.
On note : $M = m_1 + m_2$.
- Lorsque le système oscille verticalement, la tension $u(t)$ mesurée entre la masse et la pointe de l'aiguille est proportionnelle à $x(t)$ (écart du centre d'inertie de la masse marquée par rapport à la position d'équilibre).

• Dans Synchronie:

- **Fichier** → **Nouveau** → **Réinitialisation complète**

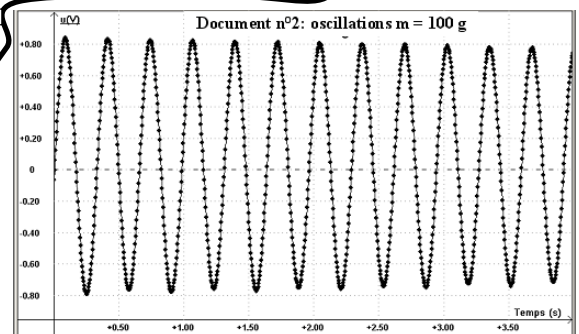
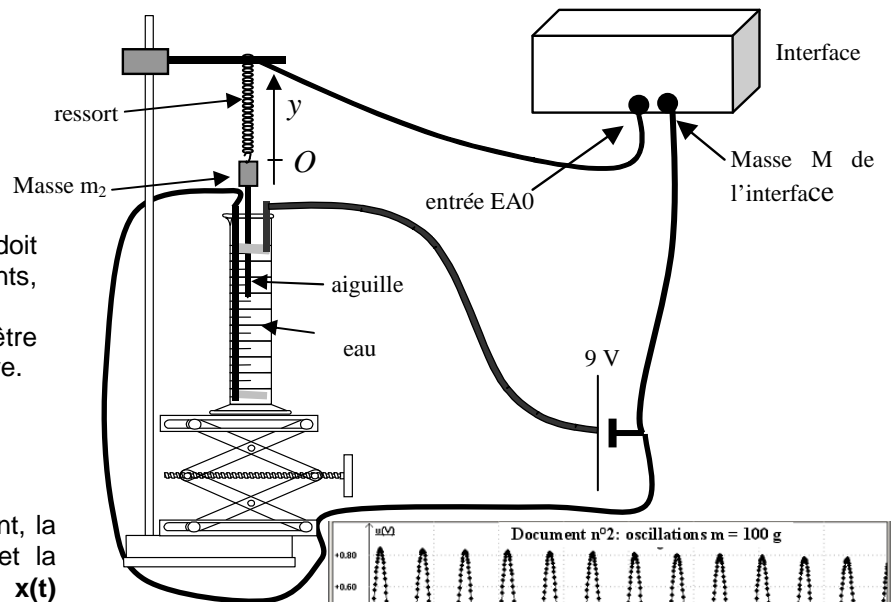
- **Paramètre :**

→ **Entrée:** nommer u la tension visualisée sur la voie **EA0**;

→ **Acquis:** **1000** points avec une durée totale de **4 s**.

• Écarter le pendule verticalement, de **1 cm** environ, de sa position d'équilibre puis le lâcher sans vitesse initiale.

• Réaliser l'acquisition, en appuyant sur **F10**. Icône **Calibrage global**. Vérifier qu'elle a l'allure du **document n°2**.



1) Mesurer la période T_0 des oscillations avec l'outil **Réticule** (mesurer plusieurs périodes).

2) Exprimer T_0 en fonction de M et k . En déduire l'expression puis une valeur de la constante de raideur k .

3) Comparer avec la valeur obtenue avec la méthode statique: écart relatif.

S'il vous reste du temps, réaliser 2 autres mesures de T_0 pour 2 autres masses et faire calculer à chaque fois la valeur de la constante de raideur k .